

УДК 510.2

**Халеев Сергей Сергеевич**

Амурский государственный университет

г. Благовещенск, Россия

*E-mail:* [skhaleev94@gmail.com](mailto:skhaleev94@gmail.com)**Труфанова Татьяна Вениаминовна**

Амурский государственный университет

г. Благовещенск, Россия

*E-mail:* [tvtr@mail.ru](mailto:tvtr@mail.ru)**Khaleev Sergei Sergeevich**

Amur State University

Blagoveshensk, Russia

*E-mail:* [skhaleev94@gmail.com](mailto:skhaleev94@gmail.com)**Trufanova Tatiana Veniaminovna**

Amur State University

Blagoveshensk, Russia

*E-mail:* [tvtr@mail.ru](mailto:tvtr@mail.ru)**МАТЕМАТИЧЕСКОЕ МОДЕЛИРОВАНИЕ ПРОЦЕССОВ ТЕПЛОПРОВОДНОСТИ****MATHEMATICAL MODELING OF THERMAL CONDUCTIVITY PROCESSES**

*Аннотация.* Работа посвящена математическому моделированию нестационарного теплового процесса в однородном стержне. При помощи численного метода представлено решение уравнения в частных производных параболического типа. В среде MATLAB реализован метод конечных разностей, а также проведен вычислительный эксперимент при варьировании входных параметров.

*Abstract.* This work is devoted to mathematical modeling of a non-stationary thermal process in a homogeneous rod. With the help of a numerical method, the solution of a partial differential equation of parabolic type is presented. In the MATLAB environment, the finite difference method was implemented and a computational experiment was carried out with varying input parameters.

*Ключевые слова:* нестационарное уравнение теплопроводности, метод разделения переменных, метод конечных разностей, MATLAB, вычислительный эксперимент.

*Key words:* non-stationary heat equation, separation of variables method, finite difference method, MATLAB, computational experiment.

DOI: 10.22250/20730268\_2023\_101\_46

**Введение**

На сегодняшний день большим спросом пользуется компьютерное моделирование, с помощью которого можно отображать имитационные модели. Ученые и инженеры, имея мощные вычислительные машины, а также комплекс программ, могут реализовать сложные вычислительные процессы и смоделировать нужную динамическую систему. Это значительно облегчает работу и минимизирует затраты в ходе различных экспериментов.

Большинство задач математической физики находит широкое применение в таких науках как квантовая механика, термодинамика, электродинамика, гидродинамика, теория тепло- и массопереноса и др., при математическом моделировании физических процессов [1].

Среди уравнений математической физики выделяют уравнения параболического типа. Они составляют большую часть математических моделей, используемых в решении различных прикладных задач. Большинство их применимо для решения вопросов по процессам, связанным с теплопроводностью. Список областей, в которых можно встретить данные физические задачи, достаточно обширен: например, они применяются в ракетостроении, строительной науке и др.

Из-за масштабности сфер, где можно встретить уравнения параболического типа, возникает впечатление, что к каждой задаче нужен определенный подход. Однако большинство тепловых процессов описывается одними и теми же математическими моделями.

### Постановка задачи математического моделирования

Рассмотрим концептуальную постановку задачи нестационарного уравнения теплопроводности. Дан тонкий однородный стержень с теплоизолированной боковой поверхностью длиной  $l$ , начальная температура которого равна  $u(x, 0) = Ax/l$  для  $0 < x < l$ . На конце стержня  $x = 0$ , температура поддерживается равной нулю, а температура конца стержня  $x = l$  изменяется по закону  $u(l, t) = Ae^{-t}$ ,  $A = \text{const}$ .

Требуется найти нестационарное распределение температуры в стержне, которое удовлетворяет начальным и граничным условиям:

$$\frac{\partial u}{\partial t} = a^2 \frac{\partial^2 u}{\partial x^2}, \quad 0 < x < l, \quad 0 < t < T;$$

$$u(x, 0) = \frac{Ax}{l}, \quad 0 < x < l;$$

$$u(0, t) = 0;$$

$$u(l, t) = Ae^{-t},$$

где  $t$  – время;  $a^2$  – нормированный коэффициент теплопроводности;  $u(x, t)$  – функция, характеризующая изменение температуры в однородном стержне;

$$u(x, 0) = \frac{Ax}{l} \text{ – начальная температура стержня, где } l \text{ – длина стержня;}$$

$$u(0, t) = 0 \text{ – температура на конце стержня, где } x = 0;$$

$$u(l, t) = Ae^{-t}, \quad A = \text{const} \text{ – температура на конце стержня, где } x = l.$$

### Реализация модели на базе MATLAB

Рассмотрим численную реализацию начально-краевой задачи методом конечных разностей в MATLAB R2017b.

Определим входные параметры модели:

$l$  – длина стержня;

$T$  – общее время процесса;

$A$  – постоянная;

$a^2$  – нормированный коэффициент теплопроводности;

$h$  – шаг по координате;

$\tau$  – шаг по времени;

$N$  – число разбиений по координате;

$M$  – число разбиений по времени.

Определим выходные параметры модели:

$x$  – вектор-строка координатной сетки по оси  $x$  размерности  $1 \times N + 1$ ;

$t$  – вектор-строка сетки по оси времени размерности  $1 \times M + 1$ ;

$U$  – матрица значений результирующей функции в узлах координатной сетки для каждого момента времени размерности  $N + 1 \times M + 1$ .

Разобьем расчетную область на прямоугольную равномерную по осям  $x$  и  $t$  сетку с узлами  $(x_i, t_j) : \omega_{ht} = \{(x_i = ih, t_j = j\tau), i = 0, 1, \dots, N; j = 0, 1, \dots, M\}$  с шагами  $h = \frac{l}{N}$  по координате и  $\tau = \frac{T}{M}$  по времени ( $0 \leq x \leq l, 0 \leq t \leq T$ ) [2].

Зададим начальные и граничные условия:

начальное условие  $u(x, 0) = \frac{Ax}{l}, u_i^0 = ih; 0 \leq i \leq N$ ;

граничное условие  $u(0, t) = 0, u_1^j = 0, 1 \leq j \leq M + 1$ ;

граничное условие  $u(l, t) = Ae^{-t}$ .

Введем значение  $\lambda$  для дальнейшего написания решения:  $\lambda = \frac{a^* \tau}{h^2}$ .

На базе MATLAB напишем программный код, позволяющий получить математическую модель нестационарного процесса теплопроводности в однородном стержне с учетом варьирования входных параметров системы.

Воспользуемся операцией сложения трех матриц для получения конечного графического результата. Фрагмент программного кода:

```
matr = diag((1 + 2 * lambda) * ones(1, N));
matr = matr + diag(-lambda * ones(1, N - 1), 1);
matr = matr + diag(-lambda * ones(1, N - 1), -1).
```

По окончании работы проведем ряд вычислительных экспериментов при варьировании параметров модели относительно нормированного коэффициента температуропроводности, принимающего значения, указанные ниже в экспериментах. Целью исследований является рассмотрение изменения температуры в однородном стержне в момент времени  $t$  с заданной координатой  $x$ .

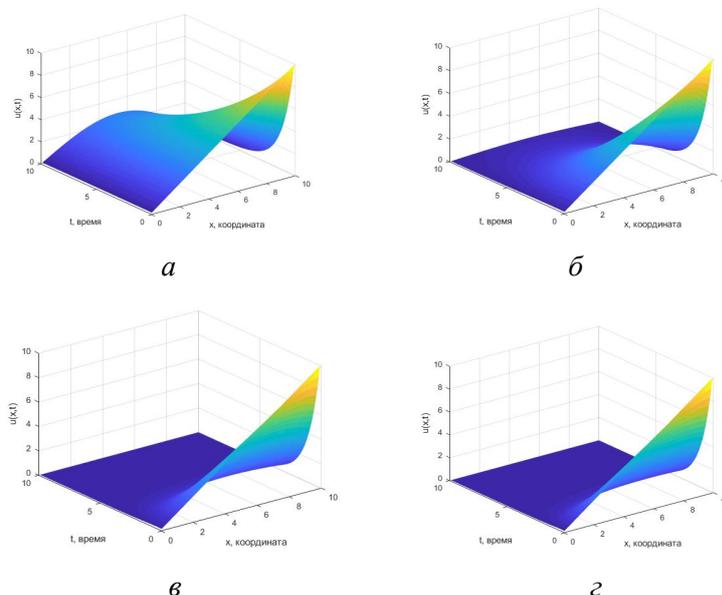


Рис. 1. Графики вычислительных экспериментов численного решения задачи.

На рис. 1 входные данные имеют следующий вид:  $l = 10$  м,  $T = 10$  с,  $A = 10$  К,  $a^2 = 1$  м<sup>2</sup>/с – а;  $l = 10$  м,  $T = 10$  с,  $A = 10$  К,  $a^2 = 4$  м<sup>2</sup>/с – б;  $l = 10$  м,  $T = 10$  с,  $A = 10$  К,  $a^2 = 16$  м<sup>2</sup>/с – в;  $l = 10$  м,  $T = 10$  с,  $A = 10$  К,  $a^2 = 25$  м<sup>2</sup>/с – г.

При значениях  $l = 10$  м,  $T = 10$  с,  $A = 10$  К.,  $a^2 = 1$  м<sup>2</sup>/с, график аналитического решения будет выглядеть как показано на рис. 2.

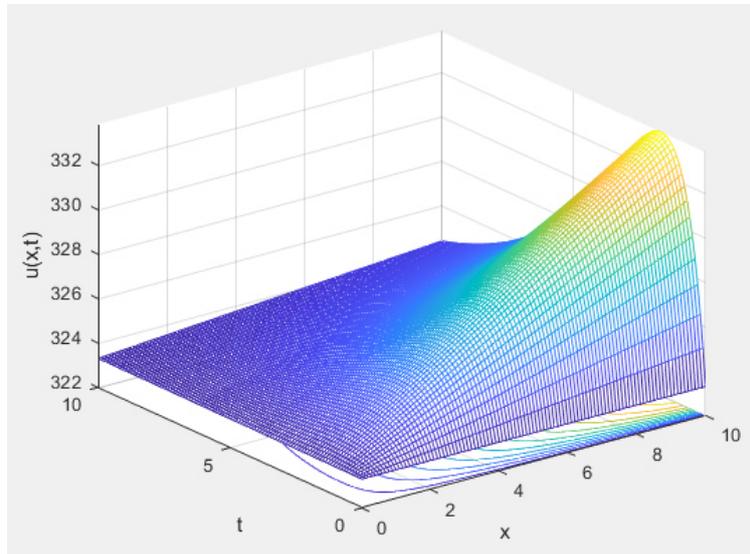


Рис. 2. График аналитического решения.

Аналитическое решение начально-краевой задачи (методом разделения переменных [3]), имеет вид:

$$u(x,t) = \frac{2Al^2}{\pi} \sum_{n=1}^{\infty} \frac{(-1)^n \left[ e^{-\left(\frac{an}{l}\right)^2 a^2 t} - e^{-t} \right]}{n(\pi^2 n^2 a^2 - l^2)} \sin \frac{\pi n}{l} x + \frac{x}{l} A e^{-t}.$$

При исследовании полученных графиков можно сделать вывод, что данная модель удовлетворяет граничным условиям  $u(0,t) = 0$  и  $u(l,t) = A e^{-t}$ . Исходя из модели теплопроводности, следует, что на конце стержня, где  $x = 0$ , температура равна нулю. На другом конце стержня, где  $x = l$ , температура убывает по экспоненте.

Из проделанных вычислительных экспериментов при варьировании параметра  $a^2$  следует, что данная модель адекватно описывает распределение тепла в однородном стержне.

### Заключение

В статье в качестве прикладной задачи рассмотрена реализация модели нестационарного процесса теплопроводности в среде MATLAB, описывающая распределение тепла в однородном стержне. В ПО был разработан программный код, реализующий метод конечных разностей для создания модели вычислительного эксперимента, с возможностью варьирования входных параметров.

1. Мартинсон, Л.К., Малов, Ю.И. Дифференциальные уравнения математической физики. – М.: Изд-во МГТУ им. Н.Э. Баумана, 2002 – 368 с.

2. Масловская, А.Г. Численные методы: использование инструментальных средств и реализация алгоритмов на базе ППП Matlab. Учебное пособие / А.Г. Масловская, А.В. Павельчук. – Благовещенск: Амурский гос. ун-т, 2020. – 214 с.

3. Труфанова, Т.В., Масловская, А.Г., Веселова, Е.М. Методы решения уравнений математической физики. Учебное пособие – Благовещенск: Амурский гос. ун-т, 2015. – 196 с.